

EQUIVALÊNCIA ENTRE AP. e GLC

TEOREMA: UMA LINGUAGEM É LIVRE DE CONTEXTO SE E SOMENTE SE É ACEITA POR UM AUTÔMATO DE PILHA.

↳ VAMOS CONSTRUIR UM AP. QUE ACEITA A LINGUAGEM GERADA POR UMA GLC DADO; E

↳ VAMOS CONSTRUIR UMA GLC QUE GERA A LINGUAGEM QUE É ACEITA POR UM AP. DADO

1) GLC \rightarrow AP

- SIMULA AS DERIVAÇÕES MAIS À ESQ.

SEJA $G = (T, V, S, R)$

COMO CONSTRUO O AUTÔMATO $M = (\Sigma, \Gamma, Q, q_0, F, \Delta)$?

$$\rightarrow \Sigma = T$$

$$\rightarrow \Gamma = T \cup V$$

1) GLC \rightarrow AP

- SIMULA AS DERIVAÇÕES MAIS À ESQ.

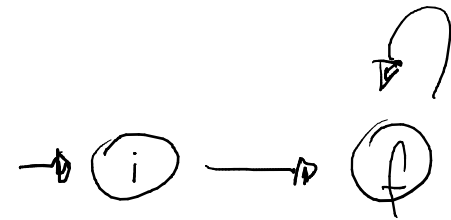
SEJA $G = (T, V, S, R)$

COMO CONSTRUO O AUTÔMATO $M = (\Sigma, \Gamma, Q, q_0, F, \Delta)$?

$$\rightarrow \Sigma = T$$

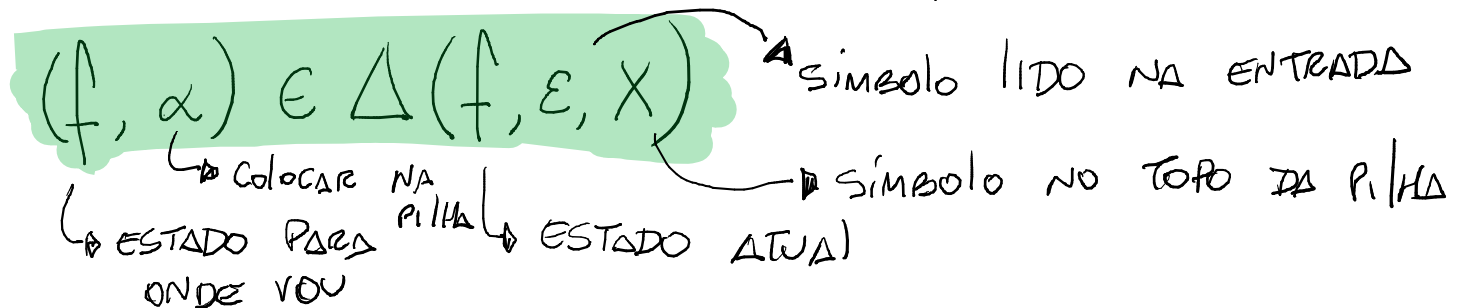
$$\rightarrow \Gamma = T \cup V$$

$$\rightarrow Q = \{i, f\}, q_0 = i, F = \{f\}$$



$$\bullet \Delta(i, \epsilon, \epsilon) = \{(f, \epsilon)\}$$

- SE TEMOS A REGRA $X \rightarrow \alpha$, CRIAMOS A TRANSIÇÃO



ex. $S \rightarrow Sc | aSb | \epsilon$

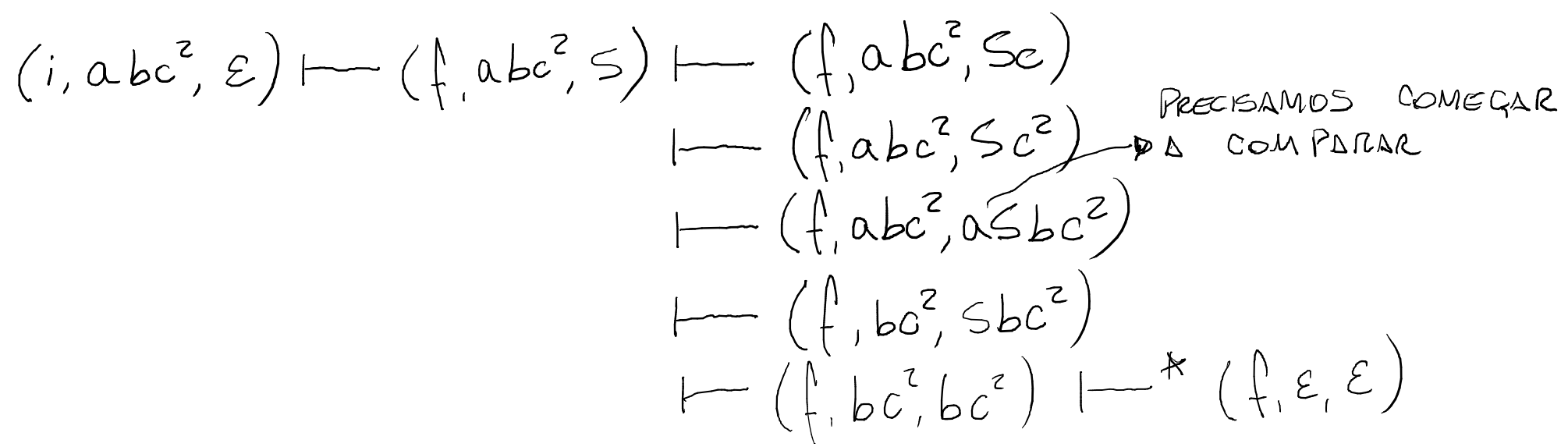
$\Delta =$

EST	ENTRADA	PILHA	TRANS.
i	ϵ	ϵ	(f, S)
f	ϵ	S	(f, Sc)
			(f, aSb)
			(f, ϵ)

EST	ENTRADA	PILHA	TRANS.
f	a	a	(f, ϵ)
f	b	b	(f, ϵ)
f	c	c	(f, ϵ)

abc^2 é DERIVADA POR $S \Rightarrow Sc \Rightarrow Sc^2 \Rightarrow aSbc^2 \Rightarrow abc^2$

A COMPUTAÇÃO FICA



MAIS FORMALMENTE

$$\Sigma = T$$

$$\Gamma = TUV$$

$$Q = \{i, f\}$$

$$q_0 = i$$

$$F = \{f\}$$

$$\Delta: \{i, f\} \times (T \cup \{\epsilon\}) \times (TUV \cup \{\epsilon\}) \longrightarrow \{i, f\} \times (TUV)^*$$

$$\Delta(q, \sigma, \gamma) = \begin{cases} (f, \epsilon) \\ (f, u) : X \rightarrow u \in R \\ (f, \epsilon) \end{cases}$$

$$\text{se } q = i \text{ e } \sigma = \gamma = \epsilon$$

$$\text{se } q = f, \sigma = \epsilon \text{ e } \gamma = X \in V$$

$$\text{se } q = f \text{ e } \sigma = \gamma \in T$$

PRECISAMOS PROVAR QUE ESTE
AUTÔMATO ACEITA TODAS AS PALAVRAS
GERADAS POR G.

PROVA: DADA $w \in L(G)$, VAMOS MOSTRAR QUE EXISTE COMPUTAÇÃO $(i, w, \varepsilon) \vdash^* (f, \varepsilon, \varepsilon)$ DE M .

• SABEMOS QUE HÁ DERIVAÇÃO $S \Rightarrow^* w$

SUPONHA QUE APÓS ALGUMAS ETAPAS DA DERIVAÇÃO

$$S \Rightarrow^* \dots \Rightarrow^* \alpha \underbrace{XV}_{X \rightarrow uv} \Rightarrow^* \alpha \underbrace{uv}_{= \alpha \alpha' Y V'} = \alpha \alpha' w''$$

ONDE $\alpha \in T^*$ e X É A VARIÁVEL MAS À ESQ.

ISSO QUER DIZER QUE $w = \alpha w'$ PARA ALGUM $w' \in T^*$

OBS: EM CADA PASSO DA DERIVAÇÃO SUBSTITUÍMOS UMA VARIÁVEL $X \in V$

POR UMA PALAVRA $uv \in (T \cup V)^*$ USANDO A REGRA $X \rightarrow uv \in R$

ISSO CORRESPONDE A UMA SEQUÊNCIA NA COMPUTAÇÃO

$$(i, w, \varepsilon) \Rightarrow^* (f, w, S) \Rightarrow^* (f, \alpha w', \alpha XV) \Rightarrow^* (f, w', Xv) \Rightarrow^* (f, w', uv) \Rightarrow^* (f, w'', YV')$$

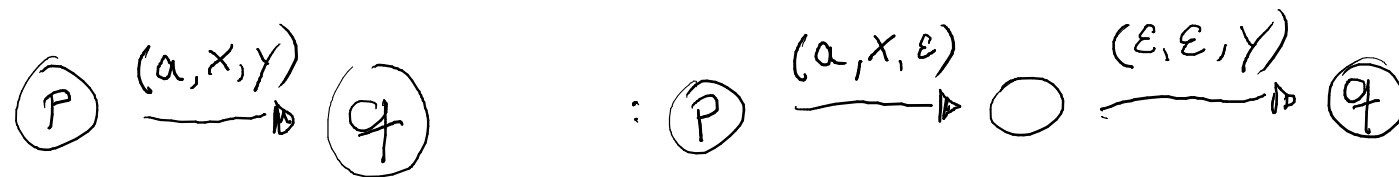
2) AP \rightarrow GLC

\leadsto AUTÔMATO CORDATO:

1) POSSUI APENAS UM ÚNICO ESTADO FINAL

3) CADA TRANSIÇÃO OU COLOCA OU REMOVE ALGO DA PILHA, MAS NÃO AMBOS.

\hookrightarrow PODEMOS FAZER ISSO DIVIDINDO CADA TRANSIÇÃO
E ADICIONANDO UM ESTADO INTERMEDIÁRIO



PARA PAR DE ESTADOS P, q CRIAMOS UMA VARIÁVEL $A_{P, q}$
QUE GERA TODAS AS PALAVRAS QUE LEVAM M DE P A q
INICIANDO E ACABANDO COM PILHA VAZIA

\leadsto A PRIMEIRA OPERAÇÃO TEM QUE SER DE COLOCAR x NA PILHA

\leadsto A ÚLTIMA OPERAÇÃO É DE REMOÇÃO

HÁ DUAS POSSIBILIDADES

1) O símbolo colocado no início somente é removido ao final

REGRA: $A_{pq} \rightarrow a A_{rs} b$, ONDE a É O SÍMBOLO LIDO AO INCLUIR x
E b É O SÍMBOLO LIDO AO REMOVER x
 r É O ESTADO APÓS p , s É O ESTADO ANTES DE q .

2) O símbolo é removido ao final e diferente do inicial

→ O SÍMBOLO INICIAL É REMOVIDO EM ALGUM MOMENTO INTERMEDIÁRIO

REGRA: $A_{pq} \rightarrow A_{pr} A_{rq}$ ONDE r É O ESTADO NO QUAL A PILHA FICA VAZIA.

DECISOR, ACEITADOR, RECURSIVO, RECURSIVAMENTE ENUMERÁVEL

DEF: Um **DECISOR** é uma MÁQUINA DE TURING $M = (\Sigma_0, \Sigma, Q, q_0, F, \delta)$ T.q.

1) M possui **DOIS ESTADOS** FINAIS (DE PARADA): UM DE **ACEITAÇÃO** s
E UM DE **REJEIÇÃO** m

$$F = \{s, m\}$$

2) M SEMPRE PARA (ALCANÇA UM ESTADO FINAL) COM QUALQUER PALAVRA DE Σ_0^*
COLOCADA COMO ENTRADA NO INÍCIO DA FITA

- Um DECISOR COM ALFABETO DE ENTRADA Σ_0 **DECIDE** UMA LINGUAGEM $L \subseteq \Sigma_0^*$
(ou, equiv. $L \subseteq \Sigma_0^*$ **É DECIDIDA** POR M) SE

$w \in L \iff M$ PARA NO ESTADO s COM w

- Como M é DECISOR, ISSO IMPLICA QUE

$w \notin L \iff M$ PARA NO ESTADO m COM w

NA FITA NO INÍCIO
DA COMPUTAÇÃO
E COM O CABEÇOTE
NA CASA À DIREITA
DE \triangleright

DEF: UMA LINGUAGEM $L \subseteq \Sigma_0$ É **DECIDÍVEL** (**RECURSIVA - REC**) SE EXISTE EXISTE UM DECISOR QUE DECIDE L .

MA TODA LINGUAGEM REGULAR É DECIDÍVEL

MA TODA LINGUAGEM LIVRE-DE-CONTEXTO É DECIDÍVEL

DECISOR PARA LR

SEJA $A = (\Sigma_f, Q_f, q_{of}, F_f, \delta_f)$ UM AUTÔMATO FINITO

$$- \Sigma_0 = \Sigma_f$$

$$- \Sigma = \Sigma_f \cup \{\triangleright, \sqcup, X\} \text{ ONDE } X \notin \Sigma_f$$

$$- Q = Q_f \cup \{s, m\} \quad s, m \notin Q_f$$

$$- q_0 = q_{of}$$

$$- F = \{s, m\}$$

$$\delta = \begin{cases} \delta(q, \sigma) = (\delta_f(q, \sigma), X) & \text{SE } \sigma \notin \{\triangleright, \sqcup, X\} \\ \delta(q, X) = \delta(q, \triangleright) = (q, \rightarrow) \\ \delta(q, \sqcup) = (s, \sqcup) & \text{SE } q \in F_f \\ \delta(q, \sqcup) = (m, \sqcup) & \text{SE } q \notin F_f \end{cases}$$

DEF: DIZEMOS QUE UMA MÁQUINA M ACEITA UMA LINGUAGEM $L \subseteq \Sigma_0^*$
SE, $\forall w \in \Sigma_0^*$ TEMOS QUE

$w \in L \iff M \text{ PARA (ALCANÇA ESTADO FINAL)}$
COM w NO COMEÇO DA FITA

ISSO IMPLICA QUE

$w \notin L \iff M \text{ NÃO PARA (NUNCA ALCANÇA ESTADO FINAL)}$
COM w NO COMEÇO DA FITA

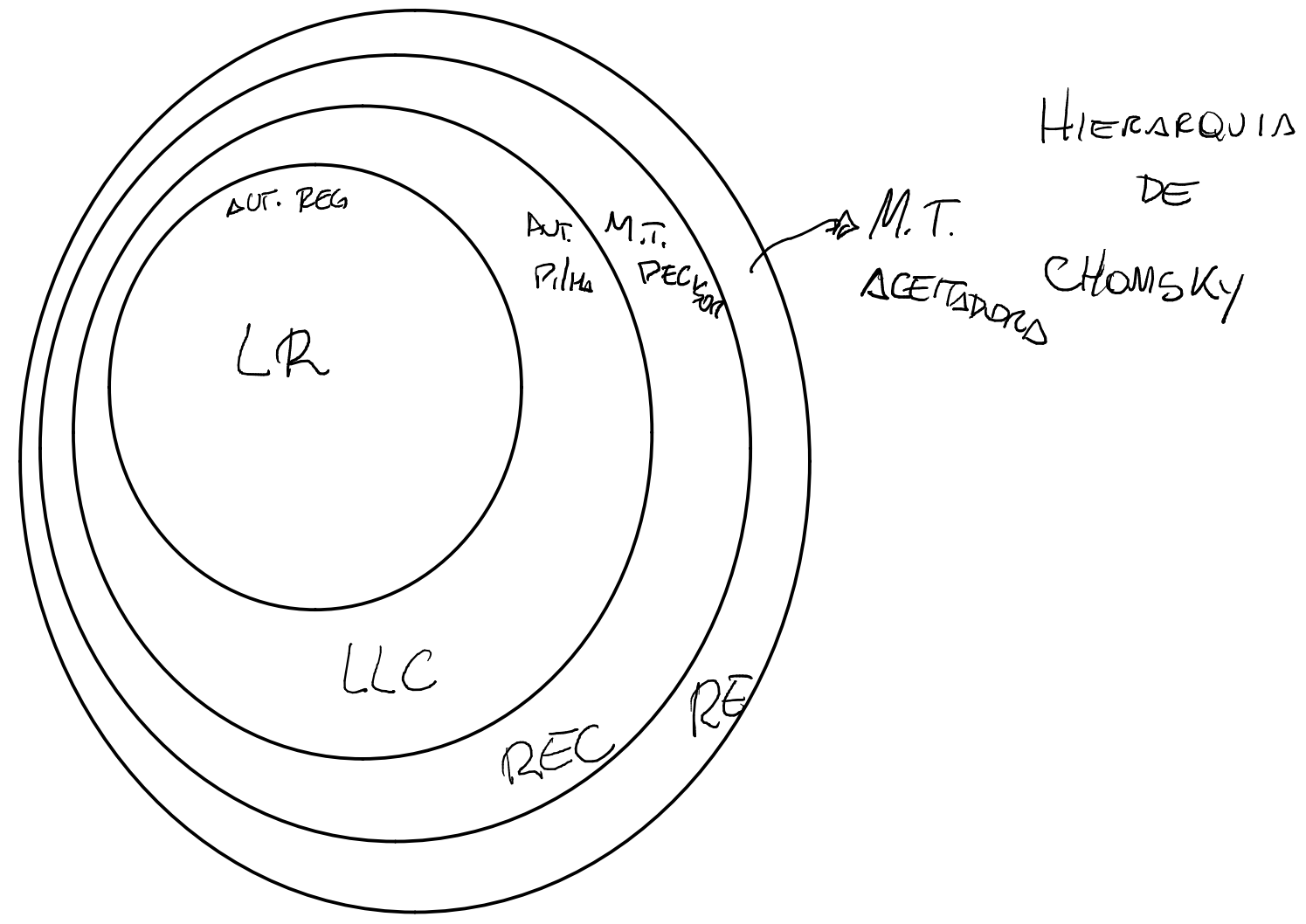
NESTE CASO, DIZEMOS QUE M É UM ACEITADOR.

DEF: DIZEMOS QUE UMA LINGUAGEM L É UMA LINGUAGEM RECURSIVAMENTE
(RE)
ENUMERÁVEL OU UMA LINGUAGEM SEMI-DECIDÍVEL SE EXISTE UMA M.T.
QUE ACEITA L .

NA TODA LINGUAGEM DECIDÍVEL É SEMI-DECIDÍVEL (REC \subseteq RE)

↳ BASTA MODIFICAR O ESTADO DE REJEIÇÃO, CRIANDO UM LOOP.

OU MODIFICAR AS TRANSIÇÕES QUE LEVAM A N



~> PODEMOS USAR M.T.s PARA RESOLVER PROBLEMAS QUE NÃO SÃO DE DECISÃO.

• SEJA $f: \Sigma_0^* \rightarrow \Sigma_0^*$ UMA FUNÇÃO

• DIZEMOS QUE UMA M.T. M COMPUTA f SE $\forall w \in \Sigma_0^*$, QUANDO M RECEBE w NO INÍCIO (LOGO APÓS \triangleright) E INICIA COM O CABEÇOTE NA PRIMEIRA CASA (APÓS \triangleright), ELA TERMINA PARANDO COM $f(w)$ NA FITA.

• DIZEMOS QUE f É UMA FUNÇÃO COMPUTÁVEL SE EXISTE M.T. QUE COMPUTA f .

DIAGRAMAS DE COMPOSIÇÃO

• ESCREVER TODAS AS TRANSIÇÕES PODE SER TRABALHOSO

• USAREMOS DIAGRAMAS

MA MÁQUINAS BÁSICAS

MA REGRAS DE COMPOSIÇÃO

1) MÁQUINAS BÁSICAS

D = MOVE CABEÇOTE ?/ DIREITA

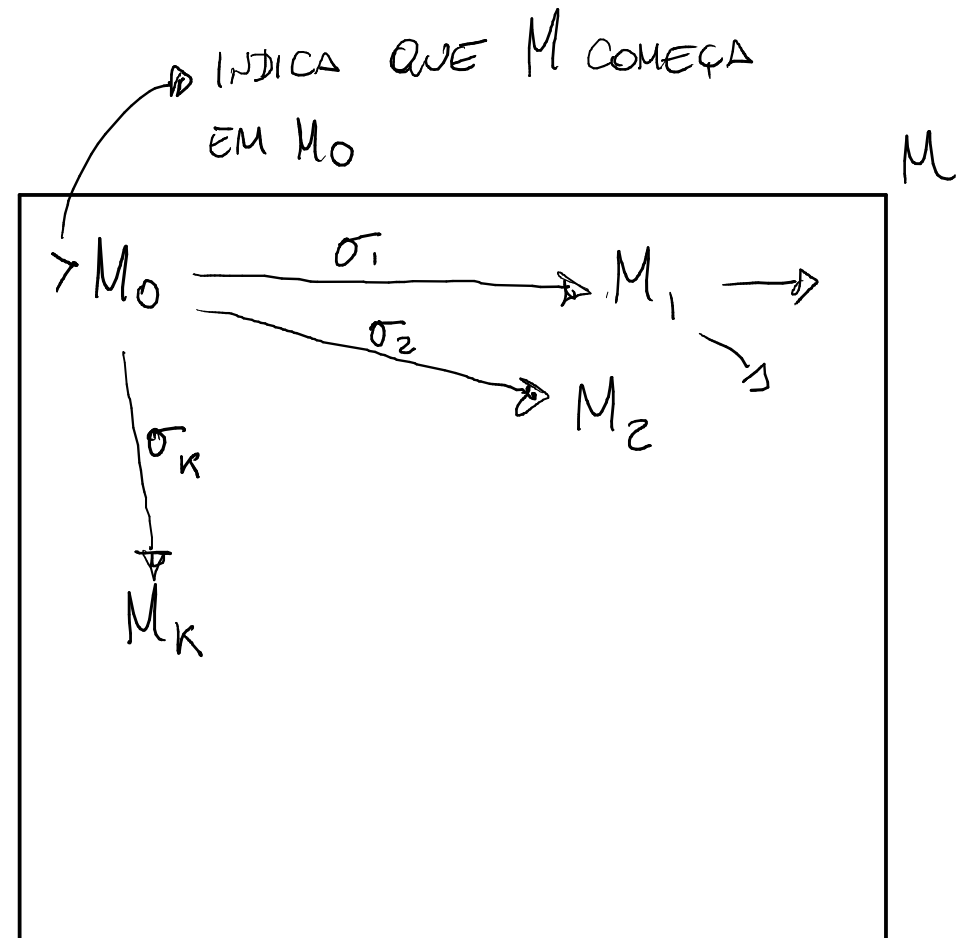
E = MOVE CABEÇOTE ?/ ESQUERDA

W_a = ESCREVE a

P = PARA SEM REALIZAR AÇÃO

S = PARA NO ESTADO DE ACEITAÇÃO

N = PARA NO ESTADO DE REJEIÇÃO

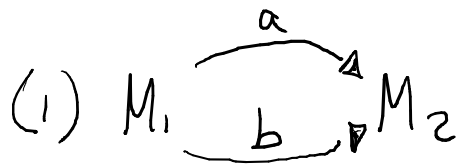
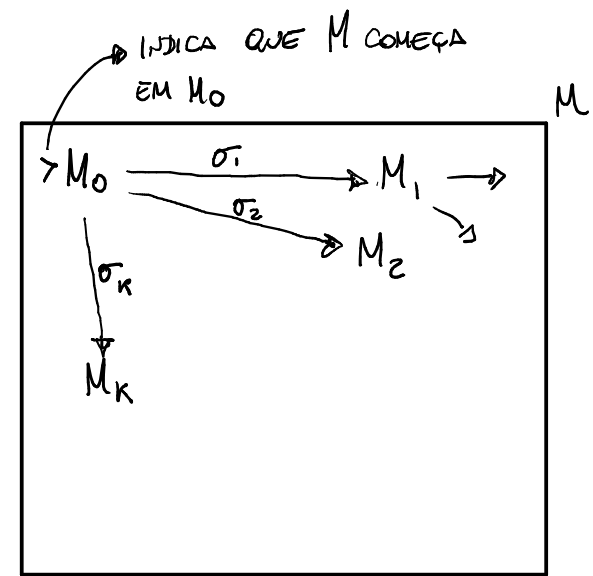


• ENQUANTO M_0 NÃO PARA, M EXECUTA DE FORMA IDÊNTICA ΔM_0

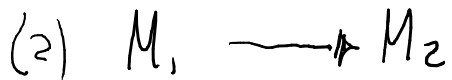
• QUANDO M_0 PARA, M VERIFICA O SÍMBOLO NA FITA E FAZ A TRANSIÇÃO P/ O ESTADO INICIAL DA MÁQUINA CORRESP.

↳ SE O SÍMBOLO LIDO NÃO ESTÁ PRESENTE, M PARA.

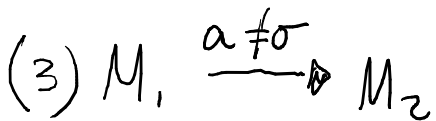
↳ PERMITE ESCREVER UMA M.T. "POR PARTES"



PODE SER SIMPLIFICADO PARA $M_1 \xrightarrow{a,b} M_2$

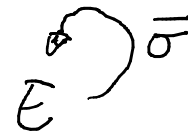


INDICA QUE EXECUTAMOS M_2 IMEDIATAMENTE APÓS M_1
 $\rightsquigarrow M_1 M_2$



VAI PARA M_2 QUANDO LÉ SÍMBOLO DIFERENTE DE σ
 $\rightsquigarrow M_1 \xrightarrow{\bar{\sigma}} M_2$

• E_{σ} = MOVE P/ ESQ ATÉ ENCONTRAR σ



• D_{σ} = MOVE P/ DIR ATÉ ENCONTRAR σ



• $E_{\overline{\sigma}}$ = MOVE P/ ESQ ATÉ ENCONTRAR símbolo
DIFERENTE DE σ



• $D_{\overline{\sigma}}$ = MOVE P/ DIR ATÉ ENCONTRAR símbolo
DIFERENTE DE σ



EX: $f(x) = x + 1$

$\triangleright 10000 \rightsquigarrow \triangleright 100000$

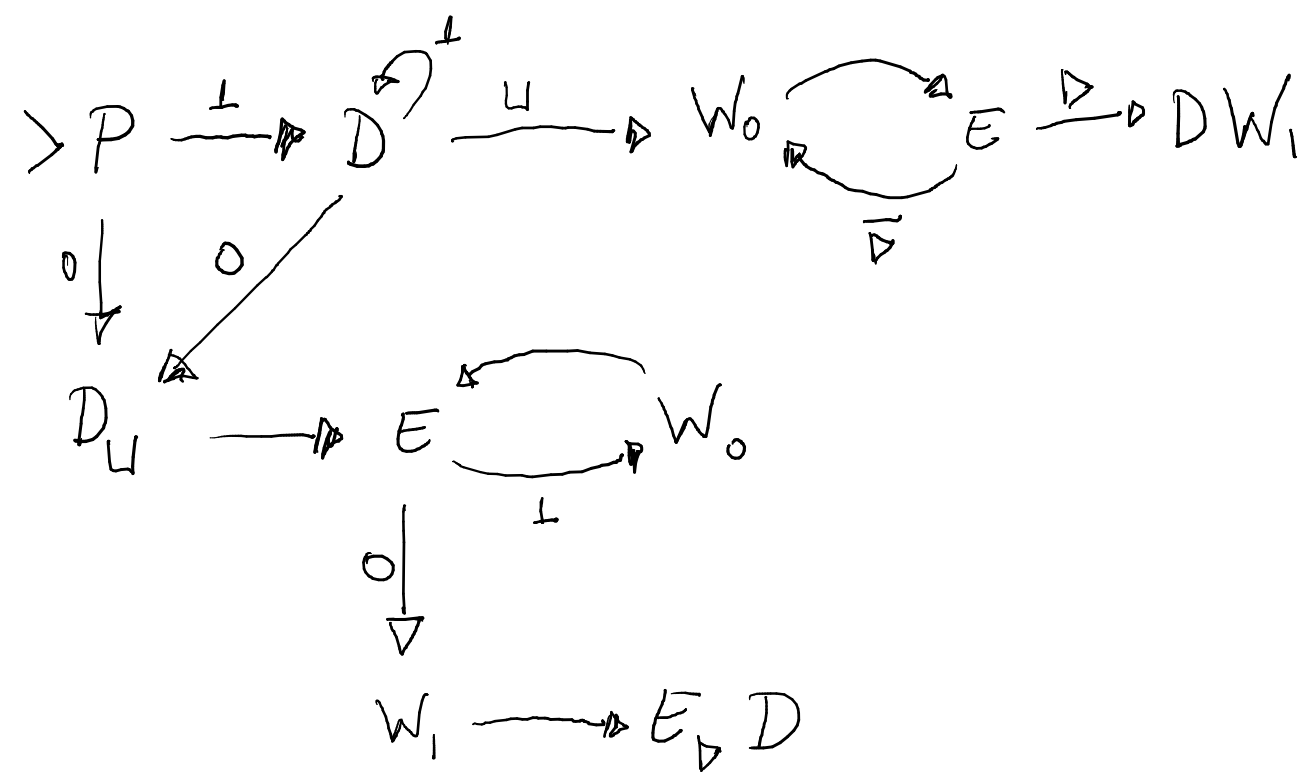
$\triangleright \underline{1} 1000 \underline{1}$

$\hookrightarrow 1 \cdot 2^4 + 0 \cdot 2^3 + 1 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 0 = 22$

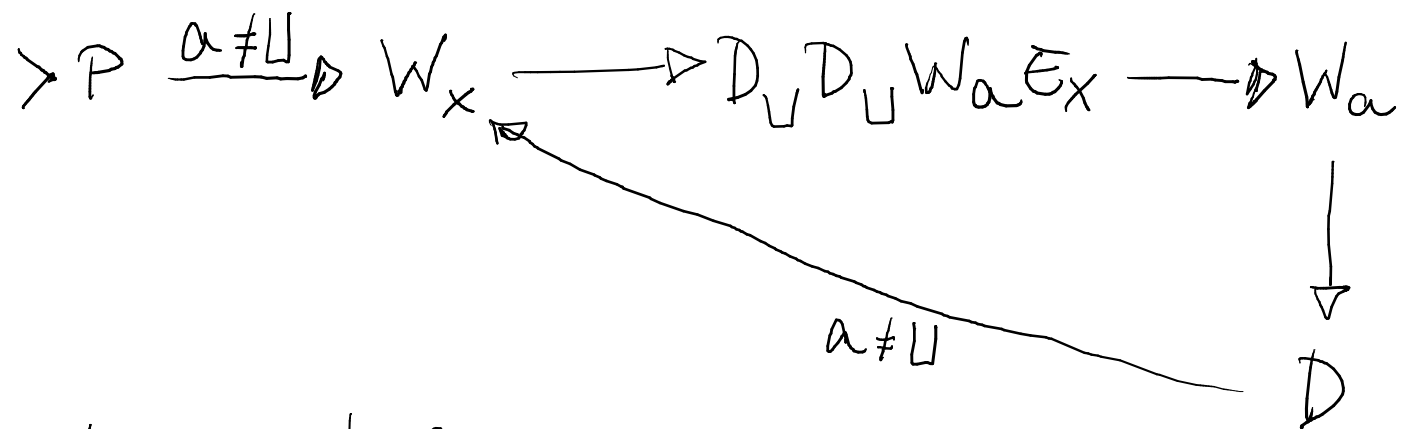
$31 = \sum_{i=0}^4 i \cdot 2^i$

$\rightsquigarrow 32 = 1 \cdot 2^5$

$\triangleright 10111 \rightsquigarrow \triangleright 11000$

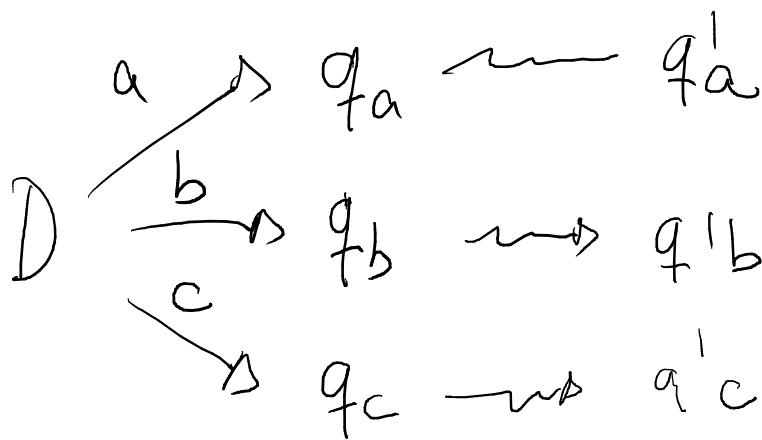


EX: MÁQUINA QUE COPIA : $f(w) = w \underline{w}$



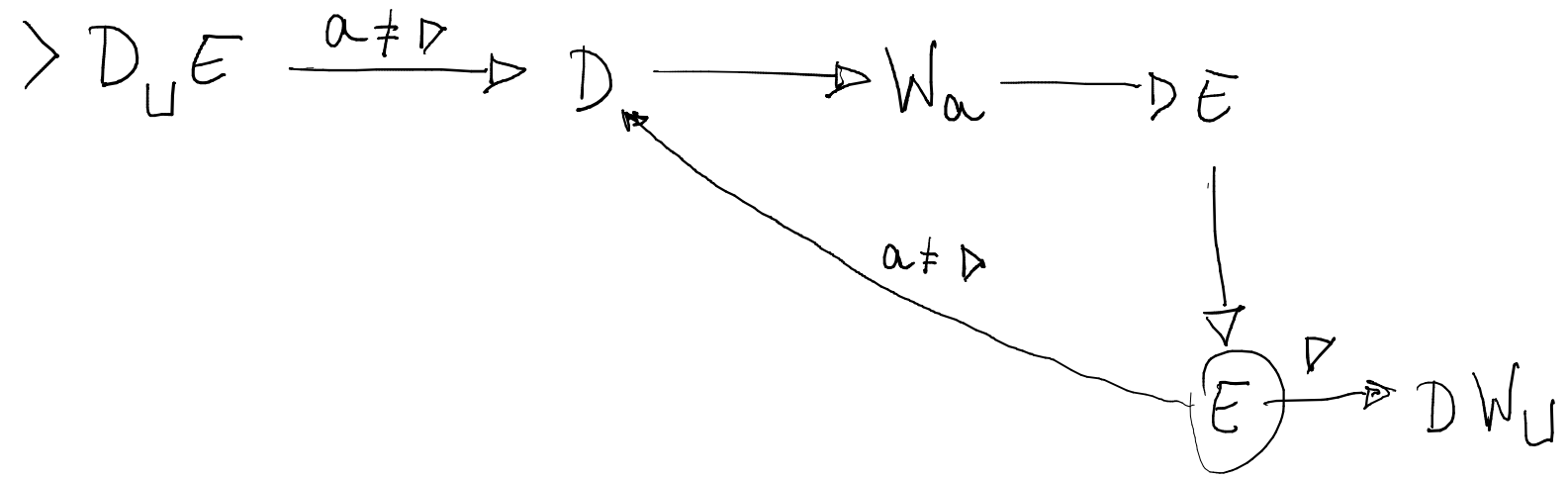
$abc \underline{abc}$

$q_a \quad q_b$



EX: MÁQUINA QUE FAZ SHIFT : $f(w) = \underline{w}$

$\triangleright abc \rightsquigarrow \triangleright \underline{w}abc$



$\triangleright \underline{a}bc \vdash \triangleright abc\underline{w} + \triangleright abc\underline{c} + \triangleright abc\underline{c}$

$\vdash \triangleright ab\underline{c}c + \triangleright ab\underline{c}c \vdash \triangleright ab\underline{c}c$

$\vdash \triangleright ab\underline{b}c \vdash \vdash \triangleright \underline{a}bbc$

$\vdash \triangleright ab\underline{b}c \vdash \underline{a}abc + \triangleright \underline{w}abc$

GENERALIZAÇÕES DE M.T.

- VEREMOS QUE EM VÁRIAS DIREÇÕES, NÃO GANHAMOS PODER COMPUTACIONAL AO CONSIDERARMOS M.T. MAIS POTENTES

EX: - FITA INFINITA DOS DOIS LADOS

- MÚLTIPLAS FITAS

- MÚLTIPLAS CABEÇOTES DE LEITURA OU ESCRITA

- MOVIMENTAÇÃO MENOS RESTRIITA DO CABEÇOTE

⇒ Qualquer linguagem decidível, semi-decidível, ou função computável

Por um modelo de M.T. também o é em outro modelo.